

销售合同

合同编号：STEA055-2021

甲方：北京市残疾人康复服务指导中心

乙方：上海德克仕机器人科技有限公司

根据《中华人民共和国民法典》及相关法律法规的规定，甲乙双方就合同约定产品销售事宜经友好协商，达成一致并订立本合同，以资共同遵守。

第一条 合同标的及价款：

序号	产品名称	品牌/型号	数量	单价/元	价款/元
1	儿童康复机器人	LJK-R1	1 套	32000.00	32000.00
2	康复教学机器人	NAO 6	1 套	99000.00	99000.00
3	外骨骼康复机器人	AiWalker-C-I	1 套	136000.00	136000.00

合计人民币：贰拾陆万柒仟元整（¥267000.00）

注：

- 1、以上价格为含税价，具体参数详见附件；
- 2、以上价格为销售特价，不作为其他项目的参考价格。

第二条 产品包装：

由乙方按照国家标准进行包装，使产品适于多种方式运输及反复装卸和操作。乙方应根据产品特点和要求采取保护措施使其免受雨水、潮湿、锈蚀、震荡、撞击和其他的损坏，以使其在正常装卸和操作条件下能够安全无损坏地抵达安装现场。如果因为乙方未采取适当的包装和/或充分的保护措施而造成产品的损坏或丢失，乙方负责免费修理、更换、补充受损或丢失的产品并送达甲方指定地点。

第三条 交货期：合同签订后 30 日历天，全部产品运抵现场的日期为交货日期。

第四条 交货地点和方式

交货地点：由甲方指定

交货方式：现场交货。乙方负责办理运输等相关事宜，将产品运抵现场。在经甲方验收合格之前，产品的所有权、一切风险责任及由此产生的一切相关费用均由乙方承担。

第五条 付款期限及方式：

1、合同生效后 5 个工作日内，乙方向甲方指定账户支付合同总价的 5%作为维保期的质保金，共计人民币 13350 元（大写：壹万叁仟叁佰伍拾元整）。

2、甲方收到质保金后 10 个工作日内，凭乙方提供的符合国家规定的等金额发票，向乙方支付本合同中金额最高的外骨骼康复机器人价款，计人民币 136000 元（大写：壹拾叁万陆仟元整）。如乙方未能及时提供符合规定的发票的，甲方付款时间相应顺延。

3、乙方按照本合同规定全部交付产品经甲方验收合格后 10 个工作日内，凭相关票据单证，甲方向乙方支付本合同中儿童康复机器人及康复教学机器人合计价款，共计人民币 131000 元（大写：壹拾叁万壹仟元整）。

4、维保期届满后 10 个工作日内，在扣除违约金及相关费用后（如有），甲方按乙方提供的账户退还质保金。

甲方以支票或汇款方式向乙方支付合同款项。除合同金额外，甲方不再支付其他任何费用。乙方应对履行合同中不可预见产生的费用承担风险，由此风险产生的一切费用由乙方承担。

就甲方每一期付款，乙方应至少提前 2 日向甲方提供与该期付款金额相等的、符合国家规定的发票。乙方未能按期提供发票的，甲方付款期限相应顺延且甲方对此无需承担任何违约责任。

公司名称：上海德克仕机器人科技有限公司

开户银行：上海浦东发展银行徐汇支行

账 号：9830 0078 8017 0000 2485

第六条 产品检验与签收：

乙方交付的产品必须满足中国法律法规、相关部门的相应产业标准及本合同的要求。乙方承诺向甲方提供的产品应是全新、完整、技术成熟稳定、性能质量良好的产品，产品及相关许可证明文件、技术文件、软件、服务等均不存在瑕疵。乙方交付的产品经甲方验收合格后视为本合同项下乙方交付义务完成。甲方应当在收货后的 2 日内完成产品检验与签收并通知乙方。

2、若在产品接收验收时发现产品有任何的短少、缺损、缺陷或与合同约定不符，甲方和乙方代表将签署一份详细报告。在乙方未派代表到场时，该报告将由甲方单方签署，该报告将作为甲方要求乙方进行退货、更换、修理或补充发货的有效证据。乙方负责于5个工作日内自负费用进行更换、补充发货并送至本合同确定的甲方指定地点，有关费用由乙方承担。乙方未能在上述期限内更换或补充发货的，应按照本合同第九条规定的标准支付违约金。

3、未能通过甲方验收的产品，以及甲方接受后发现有误的产品，由乙方自费回收。如乙方未在甲方发出通知后5个工作日内收回，则甲方可自行处理该产品，包括但不限于异地存放并收取租金等，由此产生的费用由乙方承担。

第七条 质量保证和售后服务

1、乙方提供的全部产品质保期为12个月，自全部产品验收合格之日起计算。在质保期内，如果产品的性能和质量与合同规定不符，或出现非人为原因的任何故障，乙方负责在5日内免费排除缺陷，修理或更换相关产品；在质保期内，乙方提供整机免费维修保养服务；质保期内出现因使用不当产生的故障及质保期外非人为原因产生的质量问题，乙方负责有偿维修，只收取相关人工工时费和材料成本费用。

2、在质保期内，如因乙方原因不能按合同约定履行保修义务，则甲方有权从质保金中扣除相应费用。

第八条 合同的修改

任何对本合同条款的变更、修改均须双方签订书面的修改书。变更后的内容与本合同（被修改部分除外）具有同等法律效力。

第九条 违约责任

乙方应在本合同约定期限内完成交货，如逾期一日，应当向甲方支付本合同总价款1%的违约金，如逾期超过20日，甲方有权解除本合同。





第十条 合同生效其他约定事项：

1、本合同自双方签字并盖章之日起生效，合同文本一式肆份，双方各执贰份，原件与复印件具有同等法律效力。

2、与本合同相关的争议，如双方不能协商解决，任何一方可以向甲方住所地有管辖权的人民法院诉讼解决。

3、本合同如有未尽事宜，须经双方共同协商后作出补充规定，补充规定与本合同

具有同等效力。

<p>甲方（签章）：北京市残疾人康复服务指导中心 地址：北京市丰台区丰台南路 91 号院 1 号楼 签约代表： 电话： 签订时间： 2021 年 05 月 12 日</p> 	<p>乙方（盖章）：上海德克仕机器人科技有限公司 地址：上海市浦东新区环湖西二路 888 号 C 楼 签约代表： 电话：021-5273 3017 签订时间： 2021 年 05 月 12 日</p> 
---	--

附件:

产品参数

技术指标	
儿童康复机器人	<p>1.★尺寸：900mm（高） x 420mm（宽） x 330（深）,重量：19kg</p> <p>2.★电池类型：锂电池 容量：20Ah/300W 正常运行时间 约 10 小时，待机超过 20 小时</p> <p>3.★传感器：头：Mic x7、RGB 相机 x2、3D 传感器 x1、触控传感器 x7；身：RGB 相机 x1、陀螺仪传感器 x1、人体感应传感器 x 2、红外避障传感器 x3、红外接收传感器 x6、触控传感器 x4、电子罗盘传感器 x1；手：红外避障传感器 x4、触控传感器 x2；腿：红外避障传感器 x10、全向轮 x3</p> <p>4.★活动部件：头部 2 个自由度，水平 180 度，上下 30 度;手部 1x2(L/R) 个自由度，270 度前后摆动；底盘 3 个自由度，任意角度</p> <p>5.视频：800 万像素高清摄像头、100 万像素高清彩色摄像机、140 度非球面广角</p> <p>6.★显示：10.1 英寸 1080P、高清电容式十点触摸显示</p> <p>7.操作系统：Android/ROS</p> <p>8.氛围灯：250 种颜色可定制、耳朵 2 圈、手部 2 个、底盘 1 圈</p> <p>9.声音：语音控制，360 度音源定位、4 个高音喇叭、1 个低音喇叭</p> <p>10.活动速度：最大 0.8m/s、最高 1.5cm</p> <p>11.无线网络：WiFi: IEEE 802.11 a\b\g\n(2.4GHz\5GHz)、蓝牙 4.0、ZigBee</p> <p>12.充电类型：自动充电、手动充电、线充</p> <p>13.自动充电：0~5m、180 度信号覆盖；安装方式：室内落地式或壁挂式；指示灯：1 个呼吸显示；</p> <p>14.★康复评估：可进行孤独症评估，智力评估，联合瑞文评估，并出示评估报告；</p> <p>★（1）专业化测评</p> <p>孤独症行为评定量表，适用于 18 个月~35 岁孤独症患者的筛查、辅助诊断。ABC 共有 57 个条目，涉及孤独症患者的感觉、行为、情绪、语言、生活自理等多方面的症状，可总结为 5 个因子：感觉，交往，躯体运动，语言和生活自理能力。</p> <p>★（2）智能化评估分析</p> <p>采用人机交互模式，测评过程智能化、自动化，无需人工计分，系统自动保存和处理分析测评结果，生成相应的测评报告，并提供专业可靠的分析和建议；</p> <p>15.★认知训练系统：</p> <p>★（1）包含不少于图形，颜色，数字，动物，植物，交通，日常，人物，汉字等 20 项以上的认知类图卡，认知图片库内容总数不少于 2000 张；</p>

	<p>★（2）认知模式：包含闪卡模式，手动模式，图集模式三类认知学习方案；各模式下均可设置认知图片的数量；可设置切换时间；</p> <p>★（3）认知测试：包含图形匹配测试，声音匹配测试和图集测试三类方案；可设置不能难度的测试；可记录错误数和准确率</p> <p>16.体感运动： 无需穿戴设备，可进行切水果，跑步等体感运动项目；</p> <p>17.远程监管： 可通过手机或者 PAD 终端，控制机器人进行行走和视频监控。</p>
<p>康复教学 机器人</p>	<p>1) 自由度 25 个：头部 2 个；手臂 10 个，各 5 个；胯部 1 个；腿部-10 个，各 5 个；手部 2 个，各 1 个；</p> <p>2) 尺寸：574x275x311 毫米；重量：5.4 千克，制作材料：ABS-PC/PA-66/XCF-30；</p> <p>3) 音频：2 个扬声器：直径=40mm；阻抗=4 ohms，声道音量=87dB/w +/-3 dB；音频范围 100HZ to 10kHz；输入=2W；4 个扩音器；</p> <p>4) 致动器：36 个霍尔效应传感器，12 位精确度，采用五种类型直流空心杯电机；</p> <p>6) 传感器：36 个霍尔效应传感器；一个三轴陀螺仪；一个三轴加速计；2 对碰撞传感器；2 对声纳，频率：40kHz，检测范围：0.20m—0.80m，2 个红外线传感器，波长：940nm，发射角：+/- 60°，功率：8mW/sr。摄像头：2 个，有效像素 2592*1944，聚焦范围：10cm—无限远，自动对焦，视野：67.4°DFOV[56.3 °HFOV, 43.7°VFOV]；压力传感器：0—25N，每只脚上 4 个；眼部：2 套 8 个全彩 RGB 发光二极管；</p> <p>7) 本体内部主版 CPU：ATOM E3845 1.91GHz 4 核处理器，RAM：4GB DDR3；Flash Memory：32GB eMMC；</p> <p>8) 嵌入式软件 操作系统：嵌入式 GNU/Linux (32bit x86 ELF)，基于 Gentoo 的发行套件；</p> <p>9) 编程语言：机器人本体支持 C++/Python 编程语言，上位机支持：C++/Python/Java。</p> <p>10) 电力输入：100-240Vac-50/60Hz-最大 1.2A；输出：24.8Vdc-2A；电池：类型：锂电池；</p> <p>11) 软件开发包与智能控制系统，提供全套的软件开发平台，支持图形化编程；智能控制系统包括：智能刚度功能、防自撞功能、跌落自保护功能、物体识别、面部探测与识别、自动语音识别、语音合成声源定位。</p>

<p>外骨骼康复机器人</p>	<p>下肢外骨骼康复训练机器人（下肢康复训练器），运用运动仿生外骨骼康复训练原理，能够模拟最佳的康复训练步态，并且容易操作，占用空间小，对康复场地要求不高。用于不能独立站立及行走的残疾儿童，让患儿以自然稳定的姿势进行行走训练并提供本体感觉刺激，防止肌肉挛缩，预防关节活动受限，锻炼运动平衡和协调控制能力，使得患儿在短时间内能够提升主动运动能力。</p> <ol style="list-style-type: none"> 1) 运动控制：通过内置的驱动机构，实现髌膝踝多关节全局协调仿人步态行走。 2) 穿戴操作：操作简单、穿着舒适，绑带减少皮肤受压磨损。 3) 仿生设计：仿生学机械结构设计，支持患者最优化的仿人行走步态设计。 4) 步行训练模式：可进行移动式（非原地）悬吊减重步行训练；可进行移动式实地步行训练，并在步行训练中调整着地力以匹配患者逐步恢复的行走能力。 5) 主动纠偏训练模式：可进行主动训练，可发挥患者主动行走能力，并在运动中协助患者纠正步态姿势异常，诱导患者形成正确的核心肌群控制能力。 6) 主体材质：合金材质，整体框架式结构，保障整机自平衡，保证支撑和行走稳定性，适宜中重度下肢功能障碍患者的康复功能训练。 7) 环境温度：0°C-40°C 8) 相对湿度：≤80% 9) 适配要求：体重 100KG 以下 10) 身高范围：1.1-1.3m 11) 使用场景：室内室外均可；体积较小，适合小场地训练。 12) 电压：工作电压:DC48V；充电电压:AC220V 13)最大步频步速：≤60 步/分钟（主动模式）；连续可调 2.5-24S/步（被动模式） 14)安全保护方式：机械限位保护；急停保护；堵转保护。
-----------------	---